

Parte 3 – Integrais definidas

Somas finitas, Limites de somas finitas e integração definida.

1) Introdução.

Um dos grandes avanços da geometria clássica foi obter fórmulas para determinar área e volume de triângulos, esferas e cones. Neste capítulo, estudaremos um método para calcular área e volume destas e de outras formas mais gerais. Mas o método que apresentaremos — a *integração* — não serve apenas para isso. A *integral* tem muitas aplicações em estatística, economia, ciências e engenharia. Ela nos permite calcular quantidades que vão desde probabilidades e médias até consumo de energia e forças que atuam contra as comportas de uma represa.

A idéia básica da integração é que muitas quantidades podem ser calculadas se são quebradas em pedaços pequenos e, depois, soma-se a contribuição que cada parte dá. Apresentamos a teoria da integral no campo da área, no qual ela revela sua natureza de modo mais claro. Começaremos com exemplos envolvendo somas finitas. Isso levará naturalmente à pergunta sobre o que acontece quando mais e mais termos são somados. Passando para o limite, quando o número de termos tende ao infinito, chegamos a uma integral. Embora integração e derivação estejam intimamente relacionadas, não veremos o papel da derivada e da primitiva antes da Seção 5.4. A natureza de sua relação, contida no teorema fundamental do cálculo, é uma das mais importantes idéias do cálculo.

2) Estimando valores utilizando somas finitas

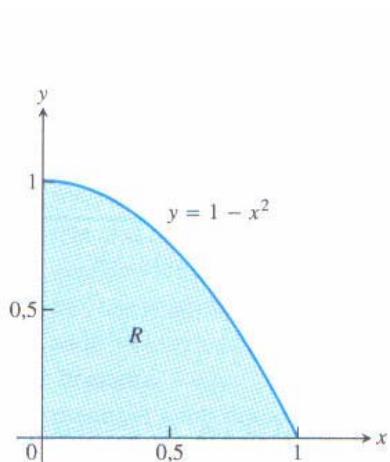


FIGURA 5.1 A área da região R não pode ser encontrada com uma fórmula simples (Exemplo 1).

Esta seção mostra como área, valores médios e distância percorrida por um objeto ao longo do tempo podem ser todos aproximados por somas finitas. Somas finitas são a base da definição de integrais, que será dada na Seção 5.3.

Área

Podemos aproximar a área de uma região com contorno curvo somando as áreas de um conjunto de retângulos. Usar uma quantidade maior de retângulos pode aumentar a precisão da sua aproximação.

EXEMPLO 1 Aproximando área

Qual é a área da região sombreada R que se encontra acima do eixo x , abaixo da curva de $y = 1 - x^2$, e entre as retas verticais $x = 0$ e $x = 1$? (Veja a Figura 5.1.) Um arquiteto pode querer saber essa área para calcular o peso de uma janela feita sob medida, cujo formato é descrito por R .

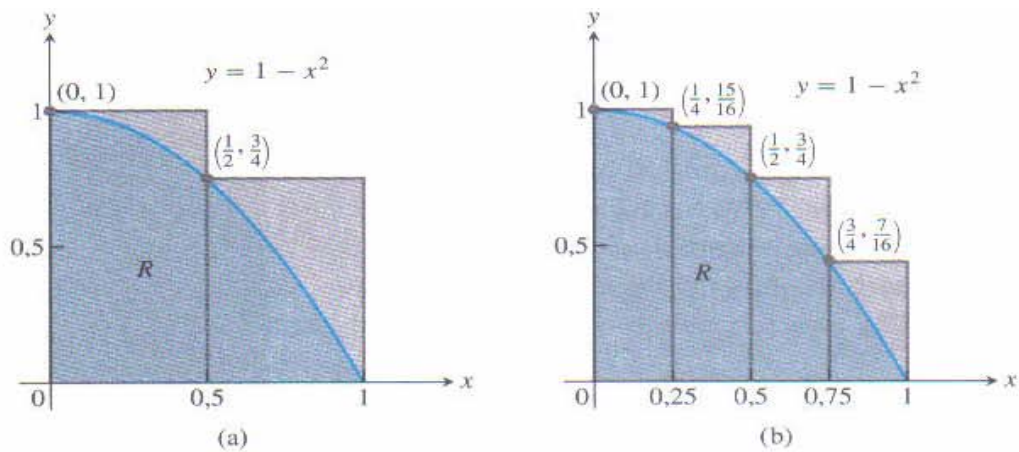


FIGURA 5.2 (a) Usando dois retângulos que contêm R , obtemos uma estimativa superior da área de R . (b) Quatro retângulos fornecem uma estimativa superior melhor. Ambas as alternativas ultrapassam o valor real da área.

Infelizmente, não existe uma fórmula geométrica simples para calcular a área de formas com contorno curvo como a região R .

Embora não tenhamos ainda um método para determinar a área exata de R , podemos aproximá-la de um modo simples. A Figura 5.2a mostra dois retângulos que, juntos, contêm a região R . Cada retângulo tem largura $1/2$; o primeiro da esquerda para a direita tem altura 1 , e o segundo, $3/4$. A altura de cada retângulo é o valor máximo da função f , valor que se obtém calculando f na extremidade esquerda do subintervalo de $[0, 1]$ que forma a base do retângulo. A área total dos dois retângulos aproxima a área A da região R ,

$$A \approx 1 \cdot \frac{1}{2} + \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{2} = \frac{7}{8} = 0,875$$

Essa estimativa é maior do que a área real A , uma vez que os dois retângulos contêm R . Dizemos que $0,875$ é uma **soma superior**, pois é obtida considerando-se a altura de cada retângulo como o valor máximo (o ponto mais alto) de $f(x)$, sendo x um ponto no intervalo da base do retângulo. Na Figura 5.2b, melhoramos nossa estimativa usando retângulos mais estreitos, cada qual com largura de $1/4$, os quais, se considerados em conjunto, contêm a região R . Esses quatro retângulos nos fornecem a aproximação

$$A \approx 1 \cdot \frac{1}{4} + \frac{15}{16} \cdot \frac{1}{4} + \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{4} + \frac{7}{16} \cdot \frac{1}{4} = \frac{25}{32} = 0,78125$$

que ainda é maior do que A , uma vez que os dois retângulos contêm R .

Suponha, em vez disso, que usemos quatro retângulos contidos *dentro* da região R para estimar a área, como mostra a Figura 5.3a. Cada retângulo tem largura $1/4$, como antes, mas os retângulos são mais baixos e ficam inteiramente abaixo da curva de f . A função $f(x) = 1 - x^2$ é decrescente em $[0, 1]$, portanto a altura de cada um dos retângulos é dada pelo valor de f na extremidade direita do subintervalo que forma sua base. O quarto retângulo tem altura zero e, assim, não contribui para a área. Somando esses retângulos com alturas iguais ao valor mínimo de $f(x)$, sendo x um ponto em cada subintervalo da base, temos uma aproximação de **soma inferior** para a área

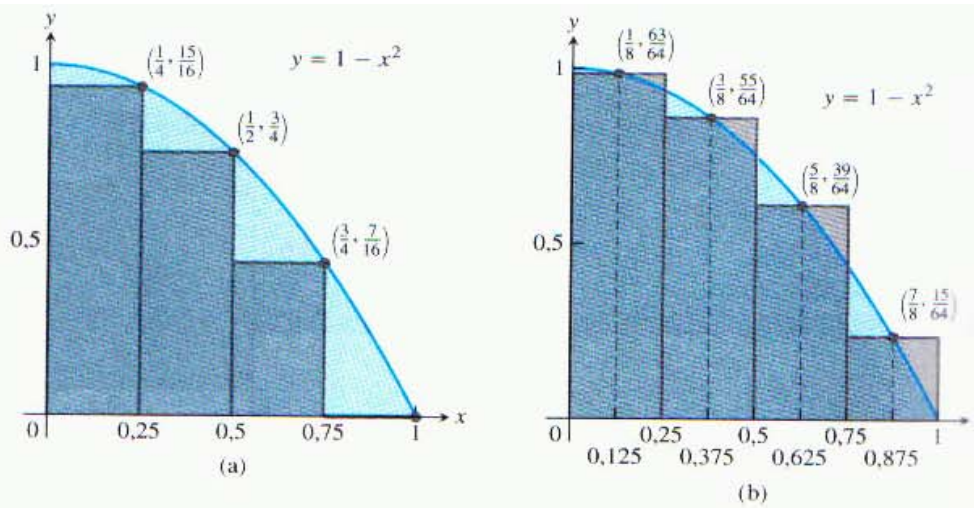


FIGURA 5.3 (a) Os retângulos contidos em R dão uma estimativa da área que subestima o valor real. (b) A regra do ponto médio usa retângulos cuja altura é o valor de $y = f(x)$ no ponto médio de suas bases.

$$A \approx \frac{15}{16} \cdot \frac{1}{4} + \frac{3}{4} \cdot \frac{1}{4} + \frac{7}{16} \cdot \frac{1}{4} + 0 \cdot \frac{1}{4} = \frac{17}{32} = 0,53125$$

Essa estimativa é menor que a área de A , pois todos os retângulos se situam dentro da região R . O verdadeiro valor de A fica em algum ponto entre as somas superior e inferior:

$$0,53125 < A < 0,78125$$

Considerando as duas aproximações, a de soma inferior e a de soma superior, conseguimos não apenas estimativas para a área, mas também um limite para o tamanho do possível erro nas estimativas, uma vez que o valor real da área fica em algum ponto entre elas. No presente caso, o erro não pode ser superior à diferença $0,78125 - 0,53125 = 0,25$.

É possível, ainda, obter outra estimativa usando retângulos cujas alturas sejam valores de f em pontos médios de suas bases (Figura 5.3b). Esse método de estimação chama-se **regra do ponto médio** para aproximação da área. A regra do ponto médio fornece uma estimativa que fica entre uma soma inferior e uma superior, mas não fica claro se ela superestima ou subestima a área real. Com quatro retângulos de largura $1/4$ como antes, a regra do ponto médio estima a área de R em

$$A \approx \frac{63}{64} \cdot \frac{1}{4} + \frac{55}{64} \cdot \frac{1}{4} + \frac{39}{64} \cdot \frac{1}{4} + \frac{15}{64} \cdot \frac{1}{4} = \frac{172}{64} \cdot \frac{1}{4} = 0,671875$$

Em cada uma das nossas somas calculadas, o intervalo $[a, b]$ ao longo do qual a função f é definida foi subdividido em n subintervalos de igual largura (também chamada comprimento) $\Delta x = (b - a)/n$, e f foi calculada em um ponto em cada subintervalo: c_1 no primeiro subintervalo, c_2 no segundo subintervalo, e assim por diante. Desse modo, todas as somas finitas assumem esta forma:

$$f(c_1) \Delta x + f(c_2) \Delta x + f(c_3) \Delta x + \cdots + f(c_n) \Delta x$$

Pegando mais e mais retângulos, cada um deles mais estreito que os anteriores, parece que essas somas finitas fornecem aproximações cada vez melhores da área real da região R .

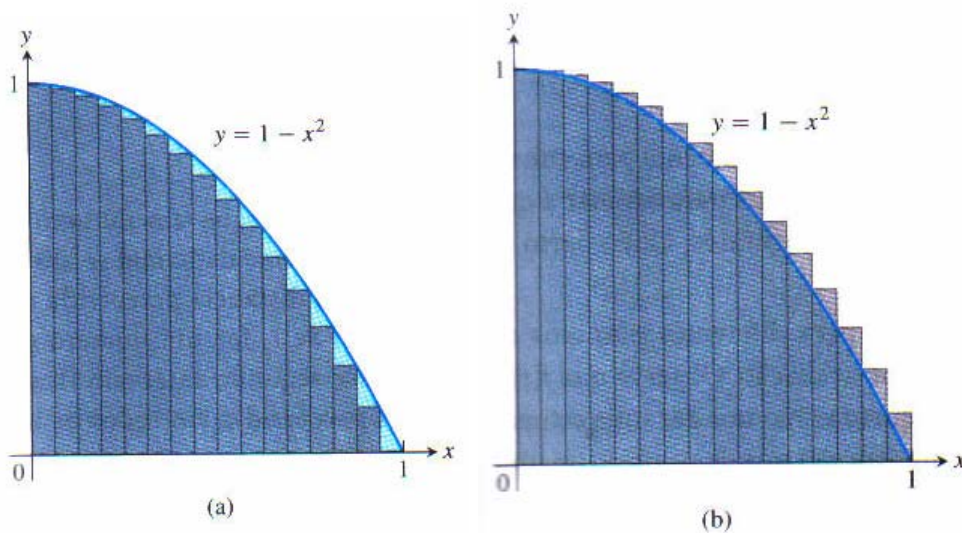


FIGURA 5.4 (a) Soma inferior usando 16 retângulos de igual largura $\Delta x = 1/16$. (b) Soma superior usando 16 retângulos.

A Figura 5.4a mostra uma aproximação de soma inferior para a área de R usando 16 retângulos de igual largura. A soma de suas áreas é 0,634765625, que parece próximo da área real, mas ainda é menor porque os retângulos estão dentro de R .

A Figura 5.4b mostra uma aproximação de soma superior usando 16 retângulos de igual largura. A soma de suas áreas é 0,697265625, um pouco maior que a área real, pois os retângulos, juntos, contêm R . A regra do ponto médio para 16 retângulos dá uma aproximação da área total de 0,6669921875, mas não fica imediatamente evidente se essa estimativa é maior ou menor que a área real.

TABELA 5.1 Aproximações finitas da área de R

Número de subintervalos	Soma inferior	Regra do ponto médio	Soma superior
2	,375	,6875	,875
4	,53125	,671875	,78125
16	,634765625	,6669921875	,697265625
50	,6566	,6667	,6766
100	,66165	,666675	,67165
1.000	,6661665	,66666675	,6671665

A Tabela 5.1 mostra os valores de aproximações de somas superior e inferior para a área de R , usando até 1.000 retângulos. Na Seção 5.2, veremos como obter o valor exato da área de regiões como R determinando o limite quando a largura da base de cada retângulo tende a zero e o número de retângulos tende a infinito. Com as técnicas que desenvolveremos, conseguiremos demonstrar que a área de R é exatamente $2/3$.

3) Somas finitas, limites de somas infinitas e integração definida.

Na seção anterior vimos um exemplo de como calcular a área de uma curva utilizando o conceito de somas finitas. Os termos nas somas foram obtidos multiplicando-se valores de funções escolhidas pelos comprimentos dos intervalos. Nesta seção iremos além de somas finitas para verificar o que acontece no limite, quando os comprimentos dos intervalos tornam-se infinitamente pequenos e seu número infinitamente grande.

Somas finitas e notação sigma

A notação sigma permite expressar uma grande soma em forma compacta.

$$\sum_{k=1}^n a_k = a_1 + a_2 + a_3 + \dots + a_{n-1} + a_n.$$

A letra grega maiúscula Σ significa 'soma'. O índice k diz onde começa a soma (no número sob o Σ) e onde ela termina (no número acima do Σ). Quando o símbolo ∞ aparece acima do Σ , isso indica que os termos continuam indefinidamente.

O símbolo de somatório (letra grega sigma) \sum — a_k é a fórmula para o k -ésimo termo.

$$\sum_{k=1}^n a_k$$

O índice k termina em $k = n$.

O índice k começa em $k = 1$.

EXEMPLO 1 Usando a notação sigma

A soma em notação sigma	A soma escrita, um termo para cada valor de k	O valor da soma
$\sum_{k=1}^5 k$	$1 + 2 + 3 + 4 + 5$	15
$\sum_{k=1}^3 (-1)^k k$	$(-1)^1(1) + (-1)^2(2) + (-1)^3(3)$	$-1 + 2 - 3 = -2$
$\sum_{k=1}^2 \frac{k}{k+1}$	$\frac{1}{1+1} + \frac{2}{2+1}$	$\frac{1}{2} + \frac{2}{3} = \frac{7}{6}$
$\sum_{k=4}^5 \frac{k^2}{k-1}$	$\frac{4^2}{4-1} + \frac{5^2}{5-1}$	$\frac{16}{3} + \frac{25}{4} = \frac{139}{12}$

Veja abaixo um outro exemplo da notação sigma.

$$f(1) + f(2) + f(3) + \cdots + f(100) = \sum_{i=1}^{100} f(i)$$

Note que a notação sigma usada no lado direito dessa equação é muito mais compacta que a expressões de somatório de termos da esquerda.

O limite inferior do somatório não precisa ser 1; pode ser qualquer número inteiro.

EXEMPLO 2 Usando diferentes valores iniciais no índice

Expresse a soma $1 + 3 + 5 + 7 + 9$ em notação sigma.

SOLUÇÃO A fórmula que gera os termos muda conforme o limite inferior de somatório, mas os termos gerados permanecem os mesmos. Normalmente é mais simples começar com $k = 0$ ou $k = 1$.

Começando com $k = 0$: $1 + 3 + 5 + 7 + 9 = \sum_{k=0}^4 (2k + 1)$

Começando com $k = 1$: $1 + 3 + 5 + 7 + 9 = \sum_{k=1}^5 (2k - 1)$

Começando com $k = 2$: $1 + 3 + 5 + 7 + 9 = \sum_{k=2}^6 (2k - 3)$

Começando com $k = -3$: $1 + 3 + 5 + 7 + 9 = \sum_{k=-3}^1 (2k + 7)$

Quando temos uma soma do tipo

$$\sum_{k=1}^3 (k + k^2)$$

podemos rearranjar os termos

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^3 (k + k^2) &= (1 + 1^2) + (2 + 2^2) + (3 + 3^2) \\ &= (1 + 2 + 3) + (1^2 + 2^2 + 3^2) \\ &= \sum_{k=1}^3 k + \sum_{k=1}^3 k^2 \end{aligned}$$

Termos reagrupados.

Isso ilustra uma regra para somas finitas:

$$\sum_{k=1}^n (a_k + b_k) = \sum_{k=1}^n a_k + \sum_{k=1}^n b_k$$

Quatro regras desse tipo são apresentadas a seguir.

Regras algébricas para somas finitas

1. *Regra da soma:*
$$\sum_{k=1}^n (a_k + b_k) = \sum_{k=1}^n a_k + \sum_{k=1}^n b_k$$
2. *Regra da diferença:*
$$\sum_{k=1}^n (a_k - b_k) = \sum_{k=1}^n a_k - \sum_{k=1}^n b_k$$
3. *Regra da multiplicação por constante:*
$$\sum_{k=1}^n ca_k = c \cdot \sum_{k=1}^n a_k \quad (\text{Qualquer número } c)$$
4. *Regra do valor constante:*
$$\sum_{k=1}^n c = n \cdot c \quad (c \text{ é qualquer valor constante})$$

EXEMPLO 3 Usando as regras algébricas para somas finitas

- (a)
$$\sum_{k=1}^n (3k - k^2) = 3 \sum_{k=1}^n k - \sum_{k=1}^n k^2$$
 Regras da diferença e da multiplicação por constante.
- (b)
$$\sum_{k=1}^n (-a_k) = \sum_{k=1}^n (-1) \cdot a_k = -1 \cdot \sum_{k=1}^n a_k = - \sum_{k=1}^n a_k$$
 Regra da multiplicação por constante.
- (c)
$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^3 (k + 4) &= \sum_{k=1}^3 k + \sum_{k=1}^3 4 \\ &= (1 + 2 + 3) + (3 \cdot 4) \\ &= 6 + 12 = 18 \end{aligned}$$
 Regra da soma.
Regra do valor constante.
- (d)
$$\sum_{k=1}^n \frac{1}{n} = n \cdot \frac{1}{n} = 1$$
 Regra do valor constante ($1/n$ é constante).

Ao longo dos anos, foi descoberta uma série de fórmulas para os valores de somas finitas. As mais famosas são a fórmula para a soma dos primeiros n inteiros (conta-se que Gauss a descobriu aos 8 anos) e as fórmulas para as somas dos quadrados e cubos dos primeiros n inteiros.

Somas de Riemann

As somas nas quais estamos interessados são chamadas *somas de Riemann*, em homenagem a Georg Friedrich Bernhard Riemann. As somas de Riemann são construídas de um modo particular. Vamos descrever a construção formalmente, em um contexto mais geral que não nos limita a funções não negativas.

Começamos com uma função contínua arbitrária $f(x)$ definida em um intervalo fechado $[a, b]$. Assim como a função traçada na Figura 4.6, ela pode ter valores negativos e positivos.

Depois dividimos o intervalo $[a, b]$ em n subintervalos escolhendo $n - 1$ pontos, digamos x_1, x_2, \dots, x_{n-1} , entre a e b , sujeitos apenas à condição de que

$$a < x_1 < x_2 < \dots < x_{n-1} < b.$$

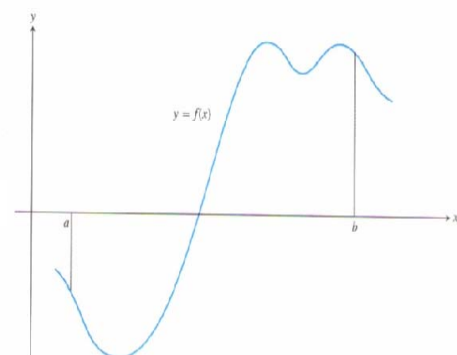


FIGURA 4.6 Uma função contínua típica $y = f(x)$ ao longo de um intervalo fechado $[a, b]$.

Para tornar a notação coerente, denotamos a por x_0 e b por x_n . O conjunto

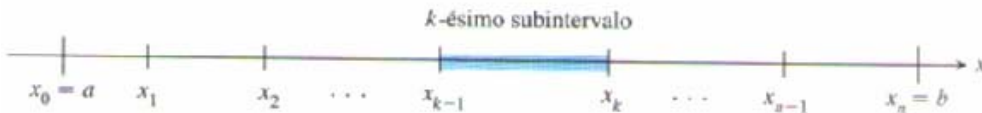
$$P = \{x_0, x_1, x_2, \dots, x_n\}$$

é chamado **partição** de $[a, b]$.

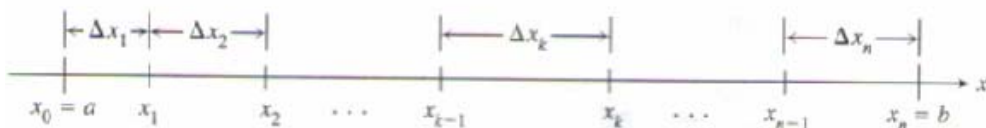
A partição P define n **subintervalos** fechados.

$$[x_0, x_1], [x_1, x_2], \dots, [x_{n-1}, x_n].$$

O subintervalo fechado típico $[x_{k-1}, x_k]$ é chamado **k -ésimo subintervalo** de P .



O comprimento do k -ésimo subintervalo é $\Delta x_k = x_k - x_{k-1}$.



Em cada subintervalo selecionamos algum número. Denote o número escolhido do k -ésimo subintervalo por c_k .

Depois, em cada subintervalo construímos um retângulo com uma base no eixo x e que toca a curva em $(c_k, f(c_k))$. Esses retângulos podem estar tanto acima como abaixo do eixo (Figura 4.7).

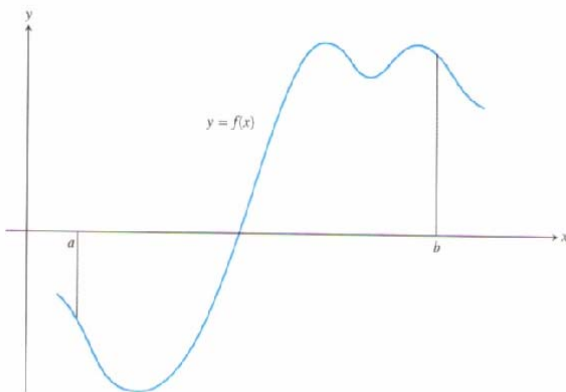


FIGURA 4.6 Uma função contínua típica $y = f(x)$ ao longo de um intervalo fechado $[a, b]$.

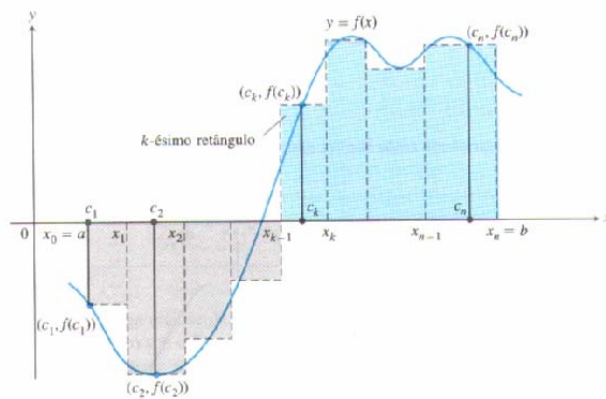


FIGURA 4.7 Os retângulos permitem fazer uma aproximação para o cálculo da região que fica entre o gráfico da função $y = f(x)$ e o eixo x .

Em cada subintervalo, formamos o produto $f(c_k) \cdot \Delta x_k$. Esse produto pode ser positivo, negativo ou nulo, dependendo de $f(c_k)$.

Por fim, tomamos a soma desses produtos:

$$S_n = \sum_{k=1}^n f(c_k) \cdot \Delta x_k.$$

Essa soma, que depende da partição P e da escolha dos números c_k , é uma **soma de Riemann para f no intervalo $[a, b]$** .

À medida que as partições de $[a, b]$ se tornam cada vez menores esperamos que os retângulos definidos pelas partições aproximem a região entre o eixo x e o gráfico de f com precisão cada vez maior (Figura 4.8). Portanto, esperamos que as somas de Riemann associadas tenham um valor-limite. O Teorema 1, abaixo, nos assegura isso, desde que todos os comprimentos dos intervalos tendam a zero. Esta última condição é assegurada exigindo-se que o comprimento do maior subintervalo, chamado **norma** da partição e denotado por $\|P\|$, tenda a zero.

Apesar do potencial para variação nas somas $\sum f(c_k) \Delta x_k$ conforme as partições mudam e os c_k são escolhidos arbitrariamente nos subintervalos de cada partição, as somas sempre têm o mesmo limite para $\|P\| \rightarrow 0$ quando f é **contínua** em $[a, b]$.

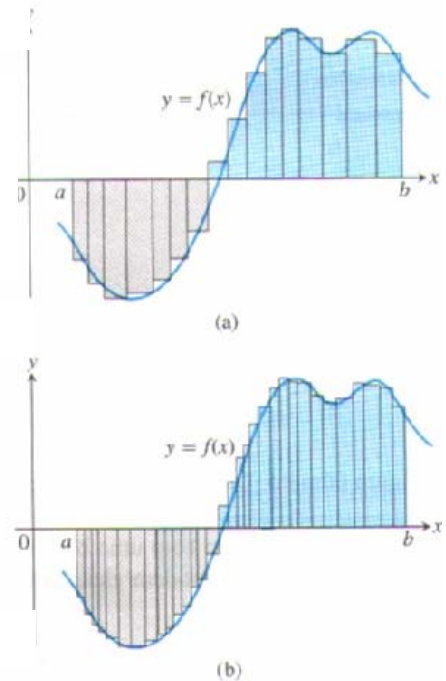


FIGURA 4.8 A curva da Figura 4.7 com retângulos obtidos de partições menores de $[a, b]$. Partições menores criam mais retângulos com bases menores.

Definição A Integral Definida como Limite de Somas de Riemann

Seja f uma função definida em um intervalo fechado $[a, b]$. Para qualquer partição P de $[a, b]$, escolha os números c_k arbitrariamente nos subintervalos $[x_{k-1}, x_k]$.

Se houver um número I tal que

$$\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x_k = I$$

independentemente de como P e os c_k forem escolhidos, então f será **integrável** em $[a, b]$ e I será a **integral definida** de f em $[a, b]$.

Teorema 1 A Existência de Integrais Definidas

Todas as funções contínuas são integráveis. Isto é, se uma função f é contínua em um intervalo $[a, b]$, então sua integral definida em $[a, b]$ existe.

Terminologia e Notação de Integração

A escolha engenhosa de Leibniz para a notação da derivada, dy/dx , teve a vantagem de manter uma identidade como uma ‘fração’, embora numerador e denominador tendessem a zero. Mesmo não sendo realmente frações, as derivadas podem *comportar-se* como tal, de modo que a notação faz resultados profundos, como a Regra da Cadeia

$$\frac{dy}{dx} = \frac{dy}{du} \cdot \frac{du}{dx}$$

parecerem relativamente simples.

A notação que Leibnitz introduziu para a integral definida foi igualmente inspirada. Em sua notação para derivada, a letra grega (' Δ ' de 'diferença') muda para romana (' d ' de 'diferencial') no limite:

$$\lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{\Delta y}{\Delta x} = \frac{dy}{dx}.$$

Em sua notação para integral definida, as letras gregas tornam-se novamente romanas no limite:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(c_k) \Delta x = \int_a^b f(x) dx.$$

Observe que a diferença Δx novamente tendeu a zero, tornando-se uma diferencial dx . A letra grega ' Σ ' tornou-se uma letra 'S' alongada, de modo que a integral pode manter sua identidade como 'soma'. Os c_k tornaram-se tão numerosos no limite que não pensamos mais em uma seleção discreta de valores de x entre a e b , mas em uma amostragem contínua, sem quebras, dos valores de x desde a até b . É como se estivéssemos somando *todos* os produtos da forma $f(x) dx$ quando x vai de a até b , de modo que podemos abandonar o k e o n usados nas expressões de somas finitas.

O símbolo

$$\int_a^b f(x) dx$$

é lido como "integral de a até b de f de x d x " ou às vezes como "integral de a até b de f de x em relação a x ". Os outros componentes também têm nomes:

Limite superior de integração

Sinal de integral

Limite inferior de integração

$\int_a^b f(x) dx$
Integral de f de a a b

A função é o **integrando**.

x é a **variável de integração**.

Quando você acha o valor da integral, você **calculou** a integral.

O valor da integral definida de uma função em qualquer intervalo específico depende da função e não da letra que escolhemos para representar a variável independente. Se decidirmos usar t ou u em vez de x , simplesmente escrevemos a integral como

$$\int_a^b f(t) dt \quad \text{ou} \quad \int_a^b f(u) du \quad \text{em vez de} \quad \int_a^b f(x) dx.$$

Independentemente de como representamos a integral, o *número* é o mesmo, definido como o limite das somas de Riemann. Como não importa qual letra usamos para ir de a até b , a variável de integração é chamada **variável boba**.

Exemplo 2 Usando a Notação

O intervalo $[-1, 3]$ é dividido em n subintervalos de igual comprimento $\Delta x = 4/n$. Seja m_k o ponto médio do k -ésimo subintervalo. Expresse o limite

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n (3(m_k)^2 - 2m_k + 5) \Delta x$$

como integral.

Solução Como os pontos médios m_k foram escolhidos a partir dos subintervalos do particionamento, esta expressão é certamente um limite das somas de Riemann. (Os pontos escolhidos não precisariam ser pontos médios; poderiam ter sido escolhidos arbitrariamente a partir dos subintervalos). A função que está sendo integrada é $f(x) = 3x^2 - 2x + 5$ ao longo do intervalo $[-1, 3]$. Portanto,

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n (3(m_k)^2 - 2m_k + 5) \Delta x = \int_{-1}^3 (3x^2 - 2x + 5) dx.$$

Área sob o Gráfico de uma Função não Negativa

No Exemplo 1, Seção 4.3, vimos que é possível fazer uma aproximação para o cálculo da área sob o gráfico de uma função contínua não negativa $y = f(x)$ somando-se as áreas dos vários retângulos finitos com altura igual à altura da curva acima do ponto médio do subintervalo que forma a base. Agora sabemos porque isso é verdade. Se uma função integrável $y = f(x)$ for não negativa ao longo de um intervalo $[a, b]$, cada termo não nulo $f(c_k)\Delta x_k$ será a área de um retângulo que se estende do eixo x até a curva $y = f(x)$. (Veja a Figura 4.9.)

A soma de Riemann

$$\sum f(c_k) \Delta x_k,$$

que é a soma das áreas desses retângulos, fornece uma estimativa para a área da região entre a curva e o eixo x desde a até b . Como os retângulos dão uma aproximação cada vez melhor da região, à medida que usamos partições com normas cada vez menores, chamamos esse valor limite de área sob a curva.

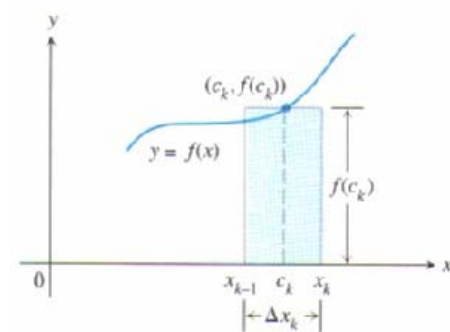


FIGURA 4.9 Um termo de uma soma de Riemann $\sum f(c_k) \Delta x_k$ para uma função não negativa f será zero ou a área de um retângulo como o apresentado na figura.

Definição Área sob uma Curva (como uma Integral Definida)

Se $y = f(x)$ for não negativa e integrável em um intervalo fechado $[a, b]$, então a **área sob a curva $y = f(x)$ desde a até b** será a integral de f de a até b ,

$$A = \int_a^b f(x) dx.$$

Essa definição vale nos dois sentidos: podemos usar integrais para calcular áreas e usar áreas para calcular integrais.

Exemplo 3 Área sob a Curva $f(x) = x$

Calcule

$$\int_a^b x \, dx, \quad 0 < a < b.$$

Solução Esboçamos a região sob a curva $y = x$, $a \leq x \leq b$ (Figura 4.10) e vemos que é um trapézio com altura $(b - a)$ e bases a e b . O valor da integral é a área desse trapézio:

$$\int_a^b x \, dx = (b - a) \cdot \frac{a + b}{2} = \frac{b^2}{2} - \frac{a^2}{2}.$$

Portanto,

$$\int_1^{\sqrt{5}} x \, dx = \frac{(\sqrt{5})^2}{2} - \frac{(1)^2}{2} = 2$$

e assim por diante.

Observe que $x^2/2$ é uma primitiva de x , evidência adicional de que há uma ligação entre primitivas e cálculo de integrais.

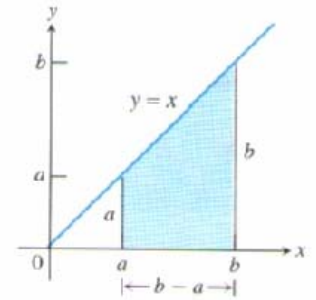


FIGURA 4.10 A região do Exemplo 3.

Definição Valor Médio (Média)

Se f for integrável em $[a, b]$, então seu **valor médio (média)** em $[a, b]$ é

$$M(f) = \frac{1}{b - a} \int_a^b f(x) \, dx.$$

Exemplo 4 Determinando um Valor Médio

Determine o valor médio de $f(x) = \sqrt{4 - x^2}$ em $[-2, 2]$.

Solução Reconhecemos $f(x) = \sqrt{4 - x^2}$ como uma função cujo gráfico é o semicírculo superior de raio 2 centrado na origem.

A área entre o semicírculo e o eixo x desde -2 até 2 pode ser calculada usando-se a fórmula geométrica

$$\text{Área} = \frac{1}{2} \cdot \pi r^2 = \frac{1}{2} \cdot \pi (2)^2 = 2\pi.$$

Como a área também é o valor da integral de f de -2 até 2 ,

$$\int_{-2}^2 \sqrt{4 - x^2} \, dx = 2\pi.$$

Portanto, o valor médio de f é

$$M(f) = \frac{1}{2 - (-2)} \int_{-2}^2 \sqrt{4 - x^2} \, dx = \frac{1}{4} (2\pi) = \frac{\pi}{2}.$$

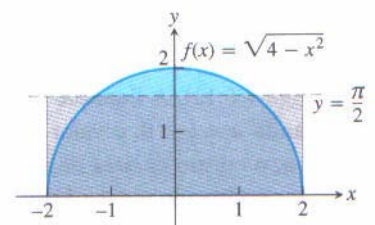


FIGURA 5.15 O valor médio de $f(x) = \sqrt{4 - x^2}$ em $[-2, 2]$ é $\pi/2$

Propriedades das Integrais Definidas

Ao definir $\int_a^b f(x) dx$ como um limite das somas $\sum f(c_k) \Delta x_k$, caminhamos da esquerda para a direita ao longo do intervalo $[a, b]$. O que aconteceria se integrássemos no sentido *oposto*? A integral se tornaria $\int_b^a f(x) dx$ — novamente um limite de somas da forma $\sum f(c_k) \Delta x_k$ — mas dessa vez cada um dos Δx_k seria negativo à medida que os valores de x *diminuísssem* de b para a . Isso mudaria os sinais de todos os termos em cada soma de Riemann e, por fim, o sinal da integral definida. Isso sugere a regra

$$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx.$$

Como a definição original não se aplicava a integração no sentido reverso ao longo de um intervalo, podemos tratar essa regra como uma extensão lógica da definição.

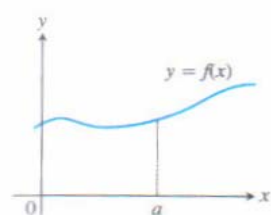
Embora $[a, a]$ tecnicamente não seja um intervalo, uma outra extensão lógica da definição é que $\int_a^a f(x) dx = 0$.

Essas são as primeiras duas regras da Tabela 4.5. As outras foram herdadas de regras que se aplicam às somas de Riemann.

Tabela 4.5 Propriedades das Integrais Definidas

1. <i>Ordem de integração:</i>	$\int_b^a f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx$	Uma definição.
2. <i>Intervalo de largura zero:</i>	$\int_a^a f(x) dx = 0$	Também uma definição
3. <i>Multiplicação por constante:</i>	$\int_a^b kf(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$	Qualquer número
	$\int_a^b -f(x) dx = - \int_a^b f(x) dx$	$k = -1$
4. <i>Soma e subtração:</i>	$\int_a^b (f(x) \pm g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx \pm \int_a^b g(x) dx$	
5. <i>Aditividade:</i>	$\int_a^b f(x) dx + \int_b^c f(x) dx = \int_a^c f(x) dx$	
6. <i>Desigualdade max-min:</i>	Se f tem o valor máximo $\max f$ e o valor mínimo $\min f$ em $[a, b]$, então	
	$\min f \cdot (b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq \max f \cdot (b - a)$	
7. <i>Dominação:</i>	$f(x) \geq g(x)$ em $[a, b] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$	
	$f(x) \geq 0$ em $[a, b] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \geq 0$ (Caso especial)	

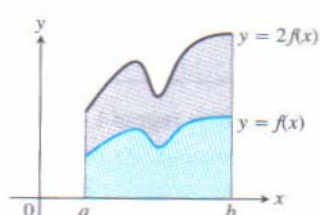
As regras 2 a 7 têm interpretações geométricas, mostradas na Figura abaixo. Os gráficos dessas figuras são de funções positivas, mas as regras se aplicam a funções integráveis em geral.



(a) Intervalo de largura zero:

$$\int_a^a f(x) dx = 0$$

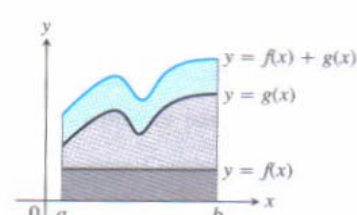
(A área sob um ponto é 0)



(b) Multiplicação por constante:

$$\int_a^b kf(x) dx = k \int_a^b f(x) dx$$

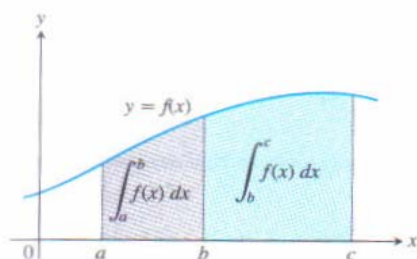
(Mostrado para $k = 2$)



(c) Soma:

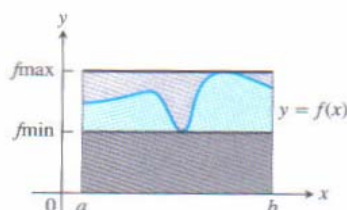
$$\int_a^b (f(x) + g(x)) dx = \int_a^b f(x) dx + \int_a^b g(x) dx$$

(Soma das áreas)



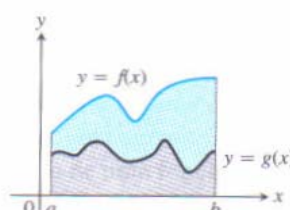
(d) Aditividade para integrais definidas:

$$\int_a^b f(x) dx + \int_b^c f(x) dx = \int_a^c f(x) dx$$



(e) Desigualdade max-min:

$$f_{\min} \cdot (b - a) \leq \int_a^b f(x) dx \leq f_{\max} \cdot (b - a)$$



(f) Dominação:

$$f(x) \geq g(x) \text{ em } [a, b] \Rightarrow \int_a^b f(x) dx \geq \int_a^b g(x) dx$$

Exercícios Propostos.

Notação Sigma

Escreva as somas nos exercícios sem a notação sigma. Depois calcule-as.

1. $\sum_{k=1}^2 \frac{6k}{k+1}$

2. $\sum_{k=1}^3 \frac{k-1}{k}$

Usando Propriedades e Valores Conhecidos para Encontrar Outras Integrais

Suponha que f e h sejam contínuas e que

$$\int_1^9 f(x) dx = -1, \quad \int_7^9 f(x) dx = 5, \quad \int_7^9 h(x) dx = 4.$$

Use as regras da Tabela 4.5 para obter as seguintes integrais:

(a) $\int_1^9 -2f(x) dx$

(b) $\int_7^9 [f(x) + h(x)] dx$

(c) $\int_7^9 [2f(x) - 3h(x)] dx$

(d) $\int_0^1 f(x) dx$

Suponha que $\int_1^2 f(x) dx = 5$. Calcule:

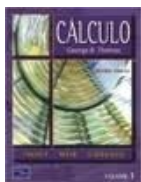
(a) $\int_1^2 f(u) du$

(b) $\int_1^2 \sqrt{3}f(z) dz$

(c) $\int_2^1 f(t) dt$

(d) $\int_1^2 [-f(x)] dx$

Livro texto:



Thomas G. B., Finney R. L., Weir M. D., Giordano F. R., Cálculo, Vol. 1, Editora Pearson, Ed. 10 ou 11 – Addison Wesley, São Paulo.

Estudar os exercícios resolvidos sobre integrais nos endereços eletrônicos abaixo:

<http://www.mtm.ufsc.br/~azeredo/calculos/Acalculox/listas/intsubst/intsubs.html>

<http://www.mtm.ufsc.br/~azeredo/calculos/Acalculox/listas/intpartes/intpart1.html>

http://fisica.uems.br/arquivos/calc1not/integral_indefinida.pdf

<http://www1.univap.br/~spilling>